

# Curriculum Vitae

<b>Identificativo richiesta di iscrizione all'albo</b>	15114
<b>Categorie di iscrizione</b>	10 Area Ingegneristica e Tecnologica
<b>Informazioni personali</b>	
Cognome / Nome	<b>Vallorani Alessia</b>
Codice Fiscale	VLLLSS88P59H769R
Cittadinanza	Italiana
Data di nascita	19/09/1988
Luogo di nascita	San Benedetto del Tronto
Sesso	Femminile
Eventuale iscrizione ad albi/ordini professionali	No
<b>Occupazione desiderata / Settore professionale</b>	Ingegnere Biomedico
<b>Istruzione e formazione</b>	
Date	Dal 04/03/2013 al 27/07/2016
Titolo della qualifica rilasciata	Laurea Magistrale in Ingegneria Biomedica
Principali tematiche/competenze professionali possedute	La tesi di laurea magistrale dal titolo " Lower-limb internal loads during gait in typically-developing children via computational modeling of the musculoskeletal system" è stata svolta presso il laboratorio di tecnologia medica dell'Istituto Ortopedico Rizzoli, Bologna. Lo scopo del progetto è stata la predizione di carichi scheletrici che agiscono durante il cammino in soggetti pediatrici, utilizzando la modellazione computazionale del sistema muscolo-scheletrico. Il software Matlab è stato utilizzato per il pre-processing dei dati dell'analisi del movimento, il software OpenSim per la modellazione muscolo-scheletrica, Matlab per l'automatizzazione del processo, post-processing dei dati e analisi statistica.
Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Politecnico di Torino
Livello nella classificazione nazionale o internazionale (es. votazione conseguita)	102/110
Date	Dal 01/10/2009 al 23/02/2013
Titolo della qualifica rilasciata	Laurea Triennale in Ingegneria Biomedica
Principali tematiche/competenze professionali possedute	La tesi di laurea triennale dal titolo "Development of a device to investigate the effect of the substrate on impact in the knee joint" è stata svolta presso l'"European Center of Knee Research" di Leuven, Belgio. Lo scopo del progetto è stato lo sviluppo di un dispositivo in grado

di simulare l'impatto per valutare gli effetti del substrato nell'articolazione del ginocchio. Il software CAD Unigraphics è stato utilizzato per il disegno del dispositivo; delle prove sperimentali sono state effettuate nel laboratorio di analisi del movimento; il software Simulink è stato utilizzato per risolvere le equazioni del modello.

Nome e tipo d'organizzazione erogatrice dell'istruzione e formazione	Università Politecnica delle Marche
Livello nella classificazione nazionale o internazionale (es. votazione conseguita)	98/110
<b>Capacità e competenze personali</b>	
Madrelingua	Italiana
Altre lingue	
<b>Inglese</b>	Ascolto: Buono Lettura: Eccellente Interazione orale: Buono Produzione orale: Buono Scritto: Buono
<b>Francese</b>	Ascolto: Elementare Lettura: Buono Interazione orale: Elementare Produzione orale: Elementare Scritto: Buono
Capacità e competenze sociali	Buona capacità di collaborare all'interno di un team e di condividere idee acquisita durante il percorso accademico attraverso progetti preparati in gruppo e presentati per esami. Buona capacità di adattamento ad ambienti multiculturali acquisita in seguito all'esperienza di tirocinio all'estero. Buona capacità di comunicazione e di rapportarsi con i clienti acquisita attraverso l'esperienza di cameriera presso ristoranti svolta durante gli studi.
Capacità e competenze organizzative	Buona capacità di programmazione e pianificazione di attività diverse in funzioni degli obiettivi fissati acquisita durante il percorso accademico lavorando in parallelo come cameriera presso ristoranti o dando ripetizioni private.
Capacità e competenze informatiche	Sistemi operativi: Windows. Elaborazione di testi: Microsoft Word. Fogli di calcolo: Microsoft Excel. Linguaggi di programmazione: C++. CAD: Unigraphics, Rhinoceros. Programmi applicazioni: Matlab/Simulink, Patran/Nastran, Comsol Multiphysics, OpenSim. Grafica: Inkscape.
In possesso di ECDL	No
Capacità e competenze artistiche	Suonare il pianoforte
Patente	B